

QRB シリーズ クイックプロテクター

過負荷防止機能付自動調芯装置。

特長

- 樹脂ボディの採用により軽量、コンパクト。
- 総荷重とハンドリング位置での横荷重による過負荷検出が可能。
- シンプル構造による低価格を実現。
- 2方爪、3方爪の選択が可能。



QRB-0.5AS

型式表示方法

標準 ----- QRB-0.5A

オプション ----- QRB - 0.5A **S** - **J2** - **ET3LS2** - **Z**

過負荷検出センサの付いたチャック仕様の QRB-0.5A に無接点スイッチが2ヶ付き、特殊加工をします。

| 大きさ | センサ | | チャック仕様 | | センサ・個数 | | オプション | |
|------|-----|----------|--------|-----|--------|-------|-------|------|
| 記号 | 記号 | 名称 | 記号 | 名称 | 記号 | 名称 | 記号 | 名称 |
| 0.5A | S | 過負荷検出センサ | J2 | 2方爪 | ET3L | 無接点3芯 | Z | 特殊仕様 |
| | | | 無記入 | 3方爪 | S1 | センサ1個 | | |
| | | | | | S2 | センサ2個 | | |

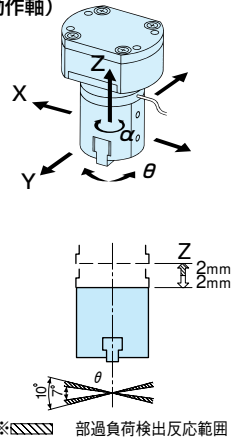
センサの仕様の詳細は ▶277P

オプションの仕様の詳細は ▶36P

仕様

| 型式 | | QRB-0.5A | QRB-0.5A-J2 |
|------------|--------------|------------------------|-------------|
| 対応チャック型式 | | CKL-20AS | CKL-20AS-J2 |
| 周囲温度 (°C) | | 5~60 | |
| 移動量 | X-Y方向 | ±1mm | |
| | ネジれ方向(α) | ±3° | |
| | コンプライアンス角(β) | ±5° | |
| | パフファストロック(Z) | 4mm | |
| 繰り返し精度 | X-Y方面 | ±0.15 | |
| | α、θ角 | ±0.3° | |
| 過負荷検出反応範囲 | θ | 右図参照 | |
| | Z | 右図参照 | |
| 過負荷検出センサ型式 | | E2EC-CR8D1 (オムロン製) | |
| 可搬重量 | | 0.4kg (センタリング復帰許容負荷) | |
| パフファ荷重 | ストローク0時 | 2kgf | |
| | ストローク最大時 | 2.8kgf | |
| 取付姿勢 | | チャック下向き・ボディ水平方向 | |
| 本体重量 | | 0.11kg+0.12kg (チャック重量) | |

(動作軸)



注1:チャック及びチャック開閉確認センサの仕様は、総合カタログをご参照願います。
 注2:チャックへのエア配管はセンタリング力の妨げにならない様、柔らかい材質(ポリウレタン等)をご使用願います。

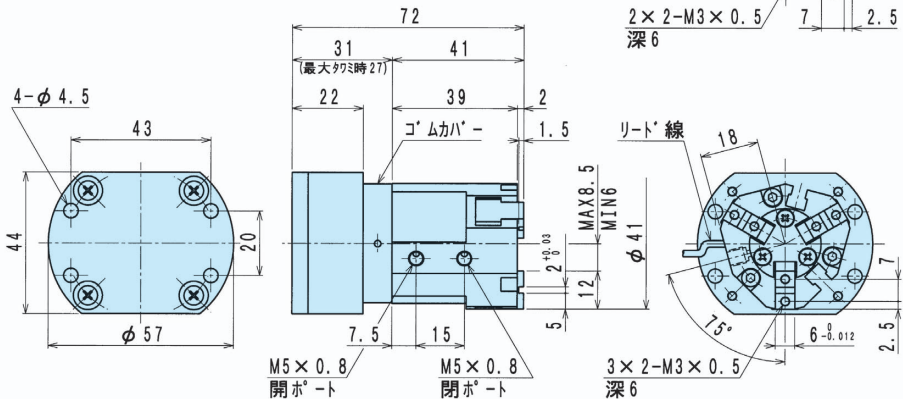
外形図

CADデータ有り。お申し込みは ▶518P

■QRB-0.5A

QRB-0.5A 標準・J2

J 2 仕様



ロボット
周辺機器